

SIMPLIFICAÇÃO DOS POTENCIAIS HARMÓNICOS RECORRENDO ÀS DISTRIBUIÇÕES

TEOREMA DA REPRESENTAÇÃO

$$\phi(\vec{x}) = -\frac{1}{4\pi} \int_S \frac{\partial}{\partial n(\vec{y})} \left(\frac{1}{|\vec{y} - \vec{x}|} \right) \phi(\vec{y}) dS_{\vec{y}} + \frac{1}{4\pi} \int_S \frac{1}{|\vec{y} - \vec{x}|} \frac{\partial \phi(\vec{y})}{\partial n(\vec{y})} dS_{\vec{y}} ; \quad \vec{x} \in V, \vec{y} \in S$$

POTÊNCIAIS DE CAMADA SIMPLES (PROBLEMA DE NEUMANN)

a) Equação de Derivadas Parciais

$$\nabla_{\vec{x}}^2 \phi + f(\vec{x}) = 0 ; \quad f(\vec{x}) = \int_S \frac{\partial \phi(\vec{y})}{\partial n(\vec{y})} \delta(\vec{y} - \vec{x}) dS_{\vec{y}} ; \quad \vec{x} \in V; \vec{y} \in S$$

No Problema Interior a condição necessária para o equilíbrio é $\int_S \int_S \delta(\vec{y} - \vec{x}) \phi(\vec{y}) n^i(\vec{y}) dS_{\vec{y}} dS_{\vec{x}} = 0$. A solução fica determinada a menos de uma constante.

No Problema Exterior não existe condição necessária para o equilíbrio. A solução é única se satisfazer a condição de radiação.

b) Potencial de Camada Simples

$$\phi(\vec{x}) = \frac{1}{4\pi} \int_S \frac{1}{|\vec{y} - \vec{x}|} \phi(\vec{y}) dS_{\vec{y}} ; \quad \vec{x} \in V; \vec{y} \in S$$

em que:

$$\int_S \delta(\vec{y} - \vec{x}) \phi(\vec{y}) dS_{\vec{y}} + \frac{1}{4\pi} \int_S \frac{\partial}{\partial n(\vec{x})} \left(\frac{1}{|\vec{y} - \vec{x}|} \right) \phi(\vec{y}) dS_{\vec{y}} = f(\vec{x}) ; \quad \vec{x}, \vec{y} \in S$$

Pelo Teorema da Representação [Eringen, A.C.; Suhubi, E.S.]:

$$\phi(\vec{x}) = \frac{1}{4\pi} \int_S \frac{1}{|\vec{y} - \vec{x}|} \frac{\partial \phi(\vec{y})}{\partial n(\vec{y})} dS_{\vec{y}} ; \quad \vec{x} \in V, \vec{y} \in S$$

vem:

$$\varphi(\vec{y}) = \frac{\partial \phi(\vec{y})}{\partial n(\vec{y})} ; \quad \vec{x} \in V, \vec{y} \in S$$

Por outro lado:

$$\begin{aligned} \nabla_{\vec{x}}^2 \phi(\vec{x}) &= -f(\vec{x}) \\ &= - \int_S \delta(\vec{y} - \vec{x}) \frac{\partial \phi(\vec{y})}{\partial n(\vec{y})} dS_{\vec{y}} \Rightarrow \int_S \delta(\vec{y} - \vec{x}) \varphi(\vec{y}) dS_{\vec{y}} = f(\vec{x}) ; \quad \vec{x} \in V, \vec{y} \in S \end{aligned}$$

Assim:

$$\phi(\vec{x}) = \frac{1}{4\pi} \int_S \frac{1}{|\vec{y} - \vec{x}|} \varphi(\vec{y}) dS_{\vec{y}} ; \quad \vec{x} \in V; \vec{y} \in S$$

e o integral

$$\frac{1}{4\pi} \int_S \frac{\partial}{\partial n(\vec{x})} \frac{1}{|\vec{y} - \vec{x}|} \varphi(\vec{y}) dS_{\vec{y}} ; \quad \vec{x}; \vec{y} \in S$$

anula-se.

POTÊNCIAIS DE CAMADA DUPLA (PROBLEMA DE DIRICHLET)

a) Equação de Derivadas Parciais

$$\begin{aligned} \nabla_{\vec{x}}^2 \phi + \frac{\partial f(\vec{x})}{\partial n(\vec{x})} &= 0 ; \quad f(\vec{x}) = \int_S \phi(\vec{y}) \delta(\vec{y} - \vec{x}) dS_{\vec{y}} ; \\ \frac{\partial f(\vec{x})}{\partial n(\vec{x})} &= \int_S \frac{\partial \phi(\vec{y})}{\partial n(\vec{y})} \delta(\vec{y} - \vec{x}) dS_{\vec{y}} ; \quad \vec{x} \in V; \vec{y} \in S \end{aligned}$$

b) Potencial de Camada Dupla

$$\phi(\vec{x}) = \frac{1}{4\pi} \int_S \frac{\partial}{\partial n(\vec{y})} \left(\frac{1}{|\vec{y} - \vec{x}|} \right) \psi(\vec{y}) dS_{\vec{y}} ; \quad \vec{x} \in V; \vec{y} \in S$$

em que:

$$-\int_S \delta(\vec{y} - \vec{x}) \psi(\vec{y}) dS_{\vec{y}} + \frac{1}{4\pi} \int_S \frac{\partial}{\partial n(\vec{y})} \left(\frac{1}{|\vec{y} - \vec{x}|} \right) \psi(\vec{y}) dS_{\vec{y}} = f(\vec{x}) ; \quad \vec{x}, \vec{y} \in S$$

\Rightarrow

$$-\int_S \delta(\vec{y} - \vec{x}) \frac{\partial \psi(\vec{y})}{\partial n(\vec{x})} dS_{\vec{y}} + \frac{1}{4\pi} \int_S \frac{\partial}{\partial n(\vec{x})} \frac{\partial}{\partial n(\vec{y})} \left(\frac{1}{|\vec{y} - \vec{x}|} \right) \psi(\vec{y}) dS_{\vec{y}} = \frac{\partial f(\vec{x})}{\partial n(\vec{x})} ; \quad \vec{x}, \vec{y} \in S$$

Pelo Teorema da Representação [Eringen, A.C.; Suhubi, E.S.]:

$$\phi(\vec{x}) = -\frac{1}{4\pi} \int_S \frac{\partial}{\partial n(\vec{y})} \left(\frac{1}{|\vec{y} - \vec{x}|} \right) \phi(\vec{y}) dS_{\vec{y}} ; \quad \vec{x} \in V, \vec{y} \in S$$

vem:

$$\psi(\vec{y}) = -\phi(\vec{y}) ; \quad \vec{x} \in V, \vec{y} \in S$$

Por outro lado:

$$\begin{aligned} \nabla_{\vec{x}}^2 \phi(\vec{x}) &= -\frac{\partial f(\vec{x})}{\partial n(\vec{x})} \\ &= -\int_S \frac{\partial}{\partial n(\vec{x})} \delta(\vec{y} - \vec{x}) \phi(\vec{y}) dS_{\vec{y}} \\ \Rightarrow \int_S \frac{\partial}{\partial n(\vec{x})} \delta(\vec{y} - \vec{x}) \psi(\vec{y}) dS_{\vec{y}} &= -\frac{\partial f(\vec{x})}{\partial n(\vec{x})} ; \quad \vec{x} \in V, \vec{y} \in S \\ \Rightarrow \frac{\partial \psi(\vec{x})}{\partial n(\vec{x})} &= -\frac{\partial f(\vec{x})}{\partial n(\vec{x})} \end{aligned}$$

e o integral

$$\frac{1}{4\pi} \int_S \frac{\partial}{\partial n(\vec{x})} \frac{\partial}{\partial n(\vec{y})} \left(\frac{1}{|\vec{y} - \vec{x}|} \right) \psi(\vec{y}) dS_{\vec{y}} ; \quad \vec{x}, \vec{y} \in S$$

anula-se.

Pelo que $\phi(r, \theta, \varphi) = \frac{\Phi(r, \theta)}{2\pi}$. Simetria em θ implica:

$$\frac{\partial^2 \Psi(r)}{(\partial r)^2} + \frac{2}{r} \frac{\partial \Psi}{\partial r} = \delta(r-1) ; \quad \Psi(r) = \int_0^\pi \Phi(r, \theta) d\theta$$

Assim $\phi(r, \theta, \varphi) = \frac{\Psi(r)}{2\pi^2}$. Efectuando a transformada de Laplace em relação a r :

$$-\left(\frac{d}{ds}\right)(s^2 \hat{\Psi}(s)) + 2s \hat{\Psi}(s) = \frac{-j}{2\pi} \left(\frac{1!}{s^2}\right) * (s^2 \hat{\Psi}(s)) + 2s \hat{\Psi}(s) = e^{-s} ; \quad L(r^n) = \left(\frac{n!}{s^{n+1}}\right)$$

Visto: $L(\delta(r-1)) = e^{-s}$; $e^{-s} = 1 - s + \dots + (-1)^n s^n / n!$; $L^{-1}(e^{-s}) = \delta(r) - \delta^{(1)}(r) + \dots + (-1)^n \delta^{(n)}(r) / n!$

resolve-se em relação a $\Psi(r) = \sum_{n=0} \psi^n(r)$; $\left(\frac{\partial^2}{(\partial r)^2} + \frac{2}{r} \frac{\partial}{\partial r}\right)(\psi^n(r)) = \frac{(-1)^n}{n!} \delta^{(n)}(r)$ e

portanto obtém-se $\phi(r, \theta, \varphi)$.

TRANSLAÇÕES

Seja:

$$\phi_i^i(x^m) = \delta(x^m - x^m(\bar{y}^p)) ; \quad z^m = x^m - x^m(\bar{y}^p)$$

Então:

$$\phi_i^i(z^m) = \delta(z^m) \Rightarrow x^m = z^m + x^m(\bar{y}^p)$$

BIBLIOGRAFIA

Eringen, A.C.; Suhubi, E.S. – “Elastodynamics I,II”. Academic Press, 1974.

Hassani, S. – “Mathematical Physics. A Modern Introduction to its Foundations”. Springer Verlag, 1999.

Mijailov, V. – “Ecuaciones Diferenciales en Derivadas Parciales”. Mir, 1978.

Stormark, O. – “Lie’s Structural Approach to PDE Systems”. Cambridge University Press, 2000.

Anexo

Nota:

$$\delta(J\vec{x}) = \delta(\phi\lambda\vec{x}) = \bar{\delta}(\bar{\phi}\bar{\lambda}\vec{x})$$

$$\delta(J^T\vec{x}) = \delta(\bar{\phi}\lambda\vec{x}) = \bar{\delta}(\phi\bar{\lambda}\vec{x}) ; \quad \vec{x} \in \mathbb{R}^n$$

$$\begin{cases} J \rightarrow (\phi, \lambda) \rightarrow (\bar{\phi}, \bar{\lambda}) \\ J^T \rightarrow (\phi, \bar{\lambda}) \rightarrow (\bar{\phi}, \lambda) \end{cases} ; \quad \delta = \bar{\delta}$$

visto que:

$$\bar{\delta}((A + jB)\vec{x}) = \delta((A - jB)\vec{x}) ; \quad |A| > 0 ; \quad |B| > 0$$

$$\delta((A + jB)\vec{x}) = \bar{\delta}((A - jB)\vec{x})$$